



## 인공지능농업로봇 국제 전문가 모여 최신 연구 동향 공유

- 농촌진흥청, 19일 ‘농업 에이엑스(AX) & 농업로봇 국제 학술대회’ 열어
- 유럽·미국·일본 등 인공지능·농업로봇 분야 국제 전문가 주제 발표
- 미래 농업로봇 기술 발전을 위한 국제협력 틀 마련

※ 일시 및 장소: 2026. 6. 19.(금) 13:00, 청주오스코

농촌진흥청(청장 이승돈)은 6월 19일 청주오스코에서 ‘농업 에이엑스(AX, 인공지능 전환) & 농업로봇 국제 학술대회’를 열었다.

2026농업기술박람회, 한국정밀농업학회 학술대회와 연계해 열린 이번 국제 학술대회는 유럽·미국·일본 등 인공지능·농업로봇 분야 전문가들이 모여 최신 연구 동향과 앞으로의 전략을 공유하고, 국제협력 방안을 모색하기 위해 마련됐다.

이날 ‘인공지능 융합, 농업혁신의 날개를 달다’를 주제로 △유럽의 인공지능 적용 농업로봇 연구 현황(노지·시설·과수) 및 전략 △중국 농업로봇 발전 현황 및 미래 전망 △미국 농업로봇 연구의 인공지능·디지털 트윈\* 활용 현황 및 전략 △한국의 농업로봇 연구 현황 및 전략 △일본의 필드 농업로봇 기술개발 현황 및 적용 사례 등이 발표됐다.

\* 디지털 트윈: 현실 세계의 기계나 장비, 사물 등을 컴퓨터 속 가상 세계에 구현

주제 발표 이후에는 ‘농업로봇 활용 농작업 전망과 국제협력 방안’을 주제로 종합 토론이 진행됐다.


농촌진흥청은 이번 국제 학술대회가 실물 인공지능(피지컬 AI), 디지털

트윈 등 우수 농업로봇 기술의 국제 교류를 활성화하고, 한국 농업의 인공지능 전환(AI)을 가속하는 계기가 될 것으로 전망했다.

아울러 유럽·미국·일본 등 농업로봇 선진국과의 국제 공동 연구개발 협력 체계를 구축해 국내 농업로봇 관련 원천기술 확보와 세계 경쟁력 강화를 앞당긴다는 방침이다.

농촌진흥청 국립농업과학원 성제훈 원장은 “이번 국제 학술대회는 농업의 인공지능 전환(AI)이 활발하게 논의되는 가운데 최신 연구 동향과 전략을 공유하는 중요한 자리가 됐다.”라며, “이를 바탕으로 미래 농업로봇 기술 발전을 위한 국제협력에도 속도가 붙을 것으로 기대한다.”라고 말했다.

붙임. 농업 에이엑스(AI) & 농업로봇 국제 학술대회

담당 부서	국립농업과학원 농업로봇과	책임자	과 장	이충근 (063-238-4071)
		담당자	연구사	김만중 (063-238-4059)
농촌진흥청에서 연구·개발한 <b>농업의 모든 것</b>  <b>농사</b>				



□ **배경 및 목적**

- 인공지능 및 농업로봇 분야 기반 지속가능한 농업을 위한 세계 연구 동향분석과 해외 전문기관과의 연구분야의 R&D 협력 네트워크 강화
  - \* 국정과제: [68-3] ④ **피지컬 AI 등 농작업 무인자동화로봇 시스템 개발**
  - \* 한미과학기술학술대회(UKC) **피지컬 AI 등 국제 협력 당부**(청장지시사항, 25.8.5)

□ **행사개요**

- **주최 및 주관:** (주최) 국립농업과학원, (공동주관) (사)한국정밀농업학회
- **일시 및 장소:** '26. 6. 19(금), 청주 오스코(OSCO)
  - **"2026 농업기술박람회" 연계 추진**
- **주요 내용:** 비정형 환경 대응 농업로봇 개발 및 적용 기술, 인공지능 적용 수작업 대체 로봇과 협업 기술, 복잡성이 높은 농작업 학습 등
  - **발 표 자:** 인공지능 적용 농업로봇 분야 해외 전문가(EU1, 미국1, 일본1, 한국2)
  - \* **참여기관 :** EU(유럽연구소), 미국(플로리다대), 일본(교토대), 한국(농과원, 강원대))

시 간	소요(분)	내 용	
12:20-13:00	40	등록	
13:00-13:20	20	개회사(한국정밀농업학회 이충근 회장) 환영사(국립농업과학원 농업공학부 김경란 부장) 축사(농촌진흥청 국립농업과학원 성제훈 원장)	
13:20-13:30	10	기념사진 촬영/정리	
13:30-14:00	30	유럽의 AI적용 농업로봇 연구현황(노자시설과수) 및 전략	한창호(유럽연구소)
14:00-14:30	30	중국 농업로봇의 발전 현황 및 미래 전망	한웅철(강원대)
14:30-15:00	30	미국 농업로봇 연구의 AI·디지털트윈 활용 현황 및 전략	Dana Choi (플로리다대)
15:00-15:20	20	커피 브레이크	
15:20-15:50	30	한국의 농업로봇 연구 현황 및 전략	홍영기(농업로봇과)
15:50-16:20	30	일본의 필드 농업로봇 기술 개발 현황 및 적용 사례	Michihisa Iida(교토대)
16:20-16:40	20	종합 토론 (농업로봇 활용 농작업 전망, 국제협력 방안)	농업로봇과장

□ **기대효과**

- 농업 AI·디지털 트윈 등 선도 농업로봇 기술교류를 통한 국제공동 R&D 협력체계 구축 및 관련 원천기술 확보